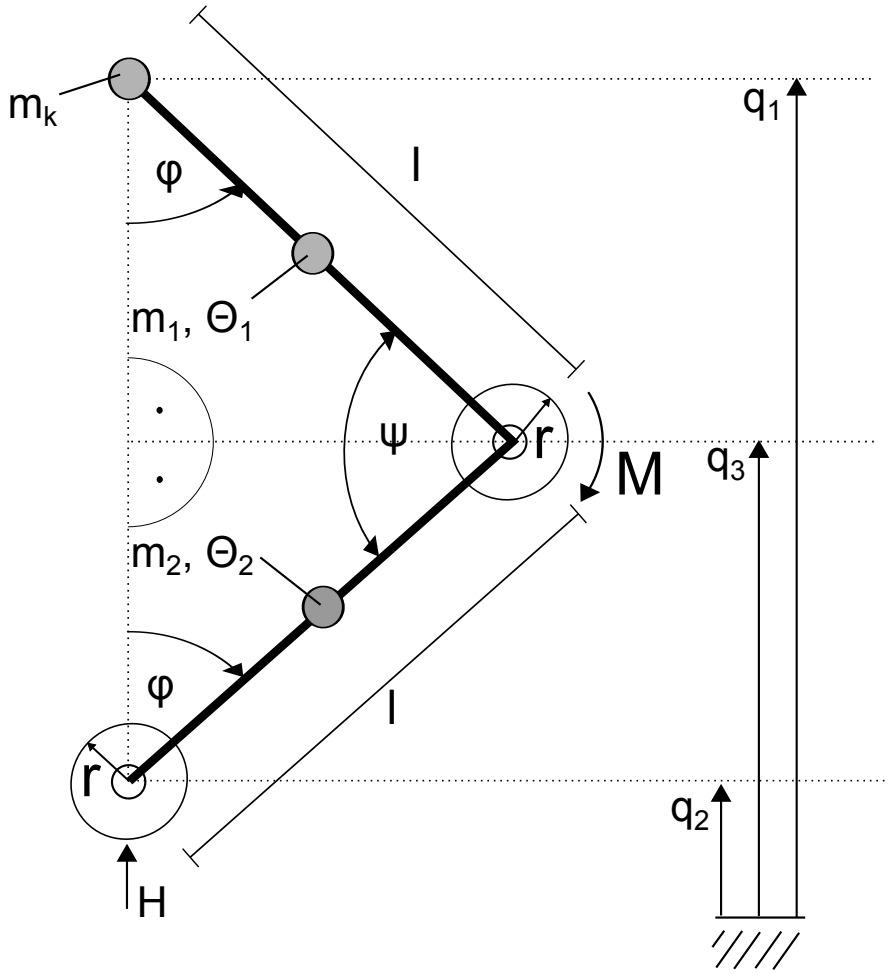
Nomenklatur und Kinematik



Es gibt nur 2 Freiheitsgrade

$q_3 = (q_1+q_2)/2$

H: Bodenkontaktkraft
M: Kniemoment