

#Pseudocode - Segmentierung von Bewegungsdaten - Verfahren B

```
Bewegungssequenz sequenz;  
Zeit t = 0;  
Dimension p;  
Schwellwert beta;
```

```
Segmente bewegungssegmente segmentierung_B (sequenz, p, beta){  
    for ( int i = 0; i < sequenz. länge ; i++){  
        Object PCA;  
        PCA. berechnen (sequenz[t bis i]);  
        Eigenvektoren [] V = PCA. getEigenVektoren ();  
        Mittelwert mw = PCA. getMittelwert ();  
  
        V = sort_absteigend (V);  
        Matrix V_p = V[0 bis p-1];  
        Matrix V_p_t = transponiere (V_p);  
  
        for ( int j = 0; j < sequenz[t bis i]. länge ; j++){  
            # Für jeden Vektor aus sequenz[t bis i]  
            Projektion xp = V_p_t * (sequenz[t bis i][j] - mw);  
            Rückprojektion xp_r = V_p_t*xp + mw;  
  
            Fehler e = normiere (sequenz[t bis i][j] - xp_r);  
  
            if (e > beta){  
                bewegungssegmente. add (segment = sequenz[t bis  
i-1]);  
                t = i;  
                break ;  
            }  
        }  
    }  
    return bewegungssegmente;  
}
```